

SPIS TREŚCI

	str.
Do czytelnika polskiego	5
Przedmowa do wydania radzieckiego	6
I. Ogólne wiadomości z kinematyki mechanizmów	7
1. Określenia	7
2. Najważniejsze oznaczenia i zależności	11
3. Twierdzenia mechaniki stosowane przy kinematycznym rozwiązywaniu mechanizmów	12
4. Wyznaczanie położenia ogniw i torów punktów	15
5. Wykres drogi, prędkości i przyspieszenia	20
6. Wykreślne metody wyznaczania prędkości i przyspieszenia	22
II. Ogniwa, pary kinematyczne, mechanizmy dźwigniowe płaskie i przekładnie zębate	32
1. Ogniwa	32
2. Pary kinematyczne	38
3. Mechanizmy dźwigniowe płaskie	56
4. Koła zębate	83
5. Krzywe zarysów zębów kół zębatach	84
6. Zazębienia ewolwentowe i cykloidalne	89
7. Przestrzenne przekładnie zębate	99
8. Przekładnie ślimakowe	104
9. Mechanizmy złożone z kół zębatach	107
A. Przekładnie zwykłe	108
B. Przekładnie obiegowe	134
a) Reduktory obiegowe (planetowe)	140
b) Obiegowe mechanizmy nawrotne i służące do sterowania	147
c) Przekładnie obiegowe	160
d) Mechanizmy obiegowe sumujące i wyrównujące	170
e) Zabezpieczające mechanizmy obiegowe	175
f) Mechanizmy posuwu	175
g) Mechanizmy podnośników	177
h) Mechanizmy obiegowe do przekazywania ruchu ogniwom o ruchomych osiach	185
10. Mechanizmy złożone (dźwigniowo-kołowe, dźwigniowo-zębate i inne)	191
III. Mechanizmy krzywkowe, przekładnie cierne, hamulce, przekładnie bezstopniowe	195
1. Mechanizmy krzywkowe	195
A. Ogólne wiadomości o mechanizmach krzywkowych	195
B. Wybór wymiarów mechanizmu krzywkowego	199
C. Budowanie zarysu krzywki	202
2. Mechanizmy cierne	221
3. Mechanizmy cierne ciągnowe	226
4. Sprzęgła	236
A. Sprzęgła nierozłączne	236

	str.
B. Sprzęgła podatne	238
C. Sprzęgła rozłączne	246
5. Mechanizmy hamulców	260
A. Hamulce klockowe	262
B. Hamulce taśmowe	263
C. Hamulce tarczowe i stożkowe	264
6. Przekładnie bezstopniowe	270
A. Przekładnie cierne bezstopniowe z ogniwami sztywnymi	271
B. Bezstopniowe przekładnie cięgnowe	284
C. Bezstopniowe przekładnie kształtowe	287
D. Przekładnie bezstopniowe o samoczynnej regulacji przełożenia	290
7. Mechanizmy hydrauliczne	293
8. Silniki wietrzne	328
IV. Inne rodzaje mechanizmów	329
1. Mechanizmy o ruchu przerywanym	329
2. Mechanizmy służące do wykonywania działań matematycznych	355
A. Wielokąty i krzywe	358
B. Mechanizmy do wykreślenia krzywych	362
C. Mechanizmy sumujące	367
D. Mechanizmy mnożące	373
E. Mechanizmy do rozwiązywania funkcji trygonometrycznych	376
F. Planimetry, integratory, analizatory harmoniczne	377
3. Mechanizmy kierujące	383
4. Mechanizmy przyrządów do pomiarów wielkości mechanicznych	393
5. Mechanizmy nawrotne (rewersyjne)	415
6. Mechanizmy o regulowanym skoku	427
7. Mechanizmy kompensujące i wyrównujące	439
V. Połączenia, zamki i mechanizmy sterujące	459
1. Połączenia	459
2. Zamki, zaciski, uchwyty, kleszcze, oprawy	467
3. Zapadki i ustalacze	476
4. Mechanizmy zabezpieczające	488
5. Mechanizmy sterujące	501
VI. Mechanizmy przestrzenne i regulatory	518
1. Mechanizmy przestrzenne	518
2. Mechanizmy śrubowe	527
3. Regulatory i moderatory	532