

## SPIS TRESCI

Wykaz skrótów i oznaczeń	5
WSTĘP	7
1. OGÓLNA KONCEPCJA MIKROKOMPUTEROWEGO SYSTEMU WSPOMAGANIA NAWIGACJI OKRĘTÓW MARYNARKI WOJENNEJ	16
1.1. Możliwości i organizacja mikrokomputerowego systemu wspomaganie nawigacji	16
1.2. Ustalenie rodzaju mikrokomputerowego systemu wspomaganie nawigacji	20
2. IDENTYFIKACJA I OPIS MATEMATYCZNY ZADAN MSWN OKRĘTÓW MARYNARKI WOJENNEJ	25
2.1. Planowanie nawigacyjne i optymalizacja trasy przejścia	25
2.2. Wyznaczanie bieżących parametrów pozycji i ruchu okrętu	27
2.3. Obliczanie danych do sterowania okrętem po zaplanowanej trasie	32
2.4. Obliczanie danych niezbędnych do wykorzystania uzbrojenia i urządzeń technicznych okrętu	36
3. MIKROKOMPUTEROWA BAZA DANYCH NAWIGACYJNYCH OKRĘTU	38
3.1. Elektroniczna mapa nawigacyjna dla okrętów Marynarki Wojennej R.P.	38
3.2. Okrętowa baza dodatkowej wiedzy nawigacyjnej	43
4. SYSTEM WIZUALIZACJI I REJESTRACJI INFORMACJI NAWIGACYJNEJ	46
4.1. Wizualizacja informacji nawigacyjnej	46
4.2. Rejestracja i dokumentowanie informacji nawigacyjnej	49
ZAKOŃCZENIE	52
Załącznik 1. Planowanie i optymalizacja trasy rejsu	56
Załącznik 2. Model matematyczny zliczenia drogi okrętu	60
Załącznik 3. Model matematyczny określenia pozycji okrętu	63
Załącznik 4. Model matematyczny estymacji	

	parametrów pozycji okrętu	66
Załącznik 5.	Korekcja zliczenia drogi na podstawie pozycji obserwowanych	69
Załącznik 6.	Wybrane modele matematyczne manewrowania taktycznego okrętu	74
Załącznik 7.	Transformacja współrzędnych pozycji z różnych układów odniesienia	77
Załącznik 8.	Określanie poprawki kompasu	79
Załącznik 9.	Przenoszenie współrzędnych metodą Andoyer - Lamberta	80
<b>BIBLIOGRAFIA</b>		<b>81</b>